

BO4326NBH2B | 外转子带传感器 Outer Rotor, Sensored

应用领域：机器人、工业设备等精密驱动领域。

Applications: robotics, industrial automation, etc.

主要技术指标 | Characteristics

			01-92-48.0	02-92-36.0	03-92-24.0	
1	电压	Voltage	V	48.0	36.0	24.0
2	端电阻	Terminal resistance	Ω	1.0	0.45	0.21
3	空载转速	No-load speed	rpm	9200	9200	9200
4	空载电流	No-load current	A	0.3	0.5	0.6
5	堵转转矩	Stall torque	mNm	2361	2952	2817
6	堵转电流	Stall current	A	48	80	114
7	额定转矩	Nominal torque	mNm	192	190	194
8	额定转速	Nominal speed	rpm	7000	7000	7000
9	额定电流	Nominal current	A	3.6	4.8	7.2
10	最大输出功率	Max. output power	W	569	711	678
11	最大效率	Max. efficiency	%	84.8	84.8	86.0
12	反电势常数	Back-EMF constant	mV/rpm	5.18	3.89	2.60
13	转矩常数	Torque constant	mNm/A	49.5	37.1	24.8
14	KV 值	KV Value	rpm/V	192	256	383
15	转速 / 转矩斜率	Speed/torque gradient	rpm/mNm	3.9	3.1	3.3
16	转子惯量	Rotor inertia	gcm <sup>2</sup>	153	153	153
17	重量	Weight	g	132	132	132
18	热阻 (机壳 - 环境)	Thermal resistance housing-ambient	K/W		2.19	
19	热阻 (线圈 - 机壳)	Thermal resistance winding-housing	K/W		0.73	
20	热时常数 (电机)	Thermal time constant motor	s		360	
21	热时常数 (线圈)	Thermal time constant winding	s		69	
22	工作温度范围	Operating temperature range	°C		-40~+120	
23	绕组耐温等级	Thermal class of winding	°C		155	
24	轴向间隙	Axial play	mm		0.012	
25	径向间隙	Radial play	mm		0.008	
26	动态轴向载荷	Axial load dynamic	N		8	
27	静态轴向载荷	Axial load static	N		110	
28	径向载荷 (距安装面 3mm)	Radial load at 3 mm from mounting face	N		31	
29	极对数	No. of pole pairs			8	
30	轴承	Bearings			2 枚滚动轴承/2 ball bearings	
31	换向结构	Commutation			霍尔传感器/Hall Sensor	
32	防护等级	Protection class			IP 20	

★可选参数 Options: 导线长度 Lead wires length 轴长 Shaft length 性能 Special coils 齿轮箱 Gearheads 轴承类型 Bearing type

编码器 Encoder 驱动器 Driver

外观图 | Outline Drawing

