

BO3518NB2B | 外转子无传感器 Outer Rotor, Sensorless

应用领域：无人机云台、手持云台。

Applications: UAV gimbals and handheld gimbals.

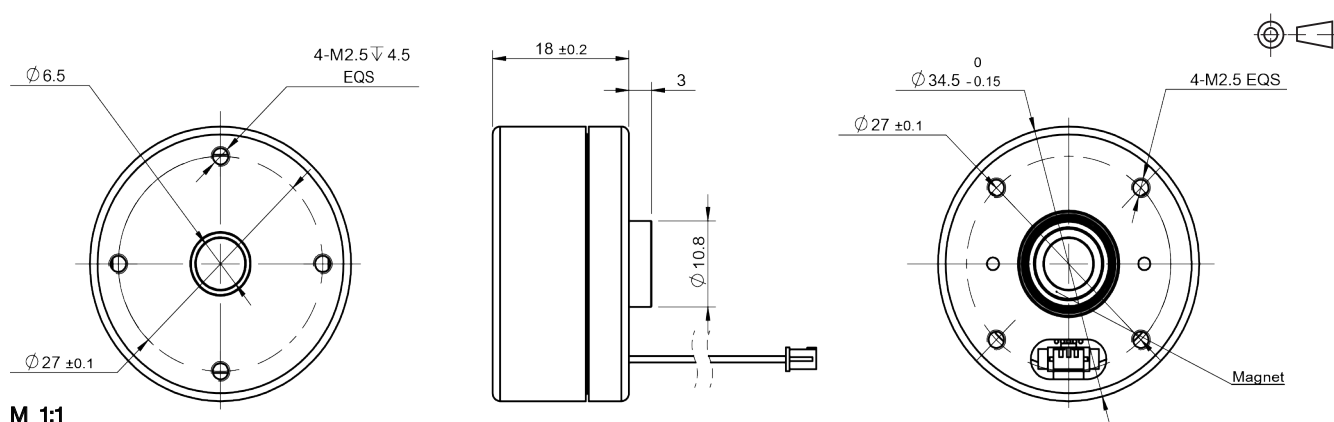
主要技术指标 | Characteristics

			02-24-12.0	03-32-5.0	
1	电压	Voltage	V	12	5.0
2	端电阻	Terminal resistance	Ω	10.0	1.48
3	电感	Terminal inductance	mH	3.2	0.32
4	空载转速	No-load speed	rpm	2400	3200
5	空载电流	No-load current	A	0.05	0.13
6	堵转转矩	Stall torque	mNm	52.6	46.6
7	堵转电流	Stall current	A	1.2	3.4
8	额定转矩	Nominal torque	mNm	31.6	25.7
9	额定转速	Nominal speed	rpm	300	640
10	额定电流	Nominal current	A	0.75	1.9
11	最大输出功率	Max. output power	W	3.3	3.9
12	最大效率	Max. efficiency	%	63	65
13	反电势常数	Back-EMF constant	mV/rpm	4.8	1.5
14	转矩常数	Torque constant	mNm/A	45.8	14.3
15	转速 / 转矩斜率	Speed/torque gradient	rpm/mNm	45.6	68.7
16	转子惯量	Rotor inertia	gcm ²	68	68
17	重量	Weight	g	44	44
18	热阻 (机壳 - 环境)	Thermal resistance housing-ambient	K/W		7.3
19	热阻 (线圈 - 机壳)	Thermal resistance winding-housing	K/W		5.7
20	热时常数 (电机)	Thermal time constant motor	s		120
21	热时常数 (线圈)	Thermal time constant winding	s		9
22	工作温度范围	Operating temperature range	°C		-40~+120
23	绕组耐温等级	Thermal class of winding	°C		155
24	轴向间隙	Axial play	mm		0.012
25	径向间隙	Radial play	mm		0.008
26	动态轴向载荷	Axial load dynamic	N		1.5
27	静态轴向载荷	Axial load static	N		37
28	径向载荷 (距安装面 3mm)	Radial load at 3 mm from mounting face	N		12
29	极对数	No. of pole pairs			7
30	轴承	Bearings			2 枚滚动轴承/2 ball bearings
31	换向结构	Commutation			无传感器/Sensorless
32	防护等级	Protection class			IP 30

★可选参数 Options: 导线长度 Lead wires length 轴长 Shaft length 性能 Special coils 齿轮箱 Gearheads 轴承类型 Bearing type 霍尔传感器 Hall sensor

编码器 Encoder 驱动器 Driver

外观图 | Outline Drawing



M 1:1